

c) Circuit de démagnétisation du transformateur

Ce circuit est constitué (fig. 9), par les éléments C_0 , R_D , D_2 et D_3 , mais les éléments du circuit d'extinction et C_f participent aussi à la démagnétisation, tout au moins au début de celle-ci.

La démagnétisation a pour but d'offrir un chemin au courant qui doit continuer de circuler dans L_p , après l'ouverture de Th , courant dû à l'énergie magnétisante emmagasinée durant la période de conduction du thyristor. Plaçons nous donc au temps t_0 , où le thyristor vient, juste de se bloquer, c'est-à-dire que le courant I_e , d'extinction est dans la phase croissante du 3ème temps décrit au paragraphe précédent, et sa valeur est égale et opposée au courant I_p . I_e se ferme alors par D_4 , et le courant I_p peut se poursuivre pendant le temps de la recharge de C_c , par L_c , C_c et C_f . C'est le courant I_1 de la fig. 9, mais dès que C_c est rechargé, le courant I_p qui traversait la self L_c y a créé une énergie magnétisante, et I_p doit s'écouler pendant un certain temps dans L_p . Ce courant est le même, au début du cycle que celui qui circule dans L . En début de cycle, le courant dans L_c se boucle par D_3 , C_0 , L_p , D_1 , mais au bout d'un certain temps, le courant I_p devient supérieur au courant dans L_c , à ce moment, la diode D_2 commence à conduire et est traversée alors par la différence entre I_{Lc} et I_p .

Le courant I_{Lc} se boucle alors par D_3 , D_2 , D_4 .

Quant Th_1 s'ouvre, l'inductance L_p qui se comportait comme un récepteur, se comporte alors comme un générateur, et le courant qui la traverse n'ayant pas changé de sens, c'est la tension à ses bornes qui s'inverse. Cette tension était $E = L \frac{di}{dt}$, et elle devient $-V = L \frac{di}{dt}$ car le courant décroît et

$\frac{di}{dt}$ est négatif.

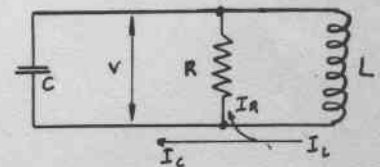
Ce circuit oscillant comporte une résistance shunt.

$$\text{On a : } I_L = I_C + I_R$$

$$\text{avec } I_R = \frac{V}{R}$$

$$\text{et } I_C = C \frac{dv}{dt}$$

$$\text{d'où } I_L = \frac{V}{R} + C \frac{dv}{dt}$$



Différencions cette solution par rapport au temps :

$$\frac{di}{dt} = \frac{dv}{dt} \frac{1}{R} + C \frac{d^2v}{dt^2} \quad \text{dans laquelle} \quad \frac{di}{dt}$$

vaut, d'après $-v = L \frac{di}{dt} :$

$$\frac{di}{dt} = -\frac{v}{L}$$

ce qui donne : $0 = C \frac{d^2v}{dt^2} + \frac{1}{R} \frac{dv}{dt} + \frac{v}{L}$

soit : $0 = RLC \frac{d^2v}{dt^2} + L \frac{dv}{dt} + R \cdot v$

La forme de la solution sera identique à celle que nous avons trouvé, avec néanmoins $\alpha = -\frac{1}{RC}$, et

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{L^2 C} - \frac{1}{4L^2 C R^2}} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{1}{LC} - \left(\frac{1}{2RC}\right)^2}$$

$$v = V_0 + e^{-\alpha t} (A \cos \omega_0 t - B \sin \omega_0 t)$$

avec, pour $t = 0 : v = V_0$

$$v = V_0 + 1 \cdot (A \cdot 1 - B \cdot 0) \text{ d'où } A = 0$$

$$\text{et } v = V_0 - B e^{-\alpha t} \sin \omega_0 t \quad (3)$$

Si nous considérons la valeur de ω_0 , nous constatons qu'elle est particulièrement faible, étant donné que C, qui apparait deux fois est très élevé (370 μF).

En conséquence, la période $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$ sera longue, et dans un intervalle de temps t réduit devant T, la tension v n'aura presque pas bougée.

Si nous supposons la tension v quasiment constante, on peut dire:

- d'une part que le courant traversant la résistance est constant,
- d'autre part que le courant traversant la self décroît linéairement de I_p à une valeur i , qui dépend du temps t ,
- enfin, que le courant dans la capacité suit le courant I_L , à une constante I_C près.

Il est évident, puisque $I_x = \frac{V_o}{R}$ que plus V_o est faible, plus I_x est faible.

A la limite, lorsque V_o est nul, c'est-à-dire au démarrage du convertisseur, le courant dans R est nul, et $I_c = I_l$. Si V_o est faible, I_x est faible, et la capacité accumule des charges.

La quantité d'électricité perdue par la capacité pendant le temps t_1 de conduction du thyristor est $q_1 = I_c t_1 = \frac{V_o}{R} t_1$

La quantité d'électricité libérée par la self L_p pendant le temps de blocage du thyristor sera, si I_p est l'intensité à l'instant de l'extinction de Th , i_r l'intensité à l'instant du réamorçage de Th et t_2 , le temps qui s'est écoulé entre ces deux instants, on a :

$$q_1 = \frac{(i_r + I_p)}{2} t_2$$

et la quantité q_2 reçue par la capacité sera :

$$q_2 = \frac{(i_r + I_p)}{2} t_2 - \frac{V_o}{R} t_2$$

Le montage sera équilibré lorsque les quantités q_2 et q_1 seront égales:

$$q_1 = q_2$$

$$\frac{(i_r + I_p)}{2} t_2 - \frac{V_o}{R} t_2 = \frac{V_o}{R} t_1$$

$$\frac{(i_r + I_p)}{2} t_2 = \frac{V_o}{R} (t_1 + t_2)$$

$$\text{d'où } V_o = R \cdot \frac{(i_r + I_p)}{2} \frac{t_2}{(t_1 + t_2)}$$

L'intensité I_p est l'intensité à l'instant de l'ouverture de Th . Elle dépend donc du temps de conduction t_1 du th , et de la tension caténaire E ; $I_p = \frac{E \cdot t_1}{L}$, en supposant nul le courant initial; Ce cas se produit au

démarrage du convertisseur. On a alors $V_o = R \cdot \frac{I_p}{2} \frac{t_2}{(t_1 + t_2)}$

$$\text{soit : } V_o = \frac{R \cdot E \cdot t_1 \cdot t_2}{L \cdot 2 (t_1 + t_2)}$$

En régime établi, le courant I_p ne s'annule pas. Donc i_r existe et vaut pour 1 période :

$$i_r = I_p - \frac{V_o \cdot t_2}{L}$$

$$i_r = \frac{E t_1}{L} - \frac{V_o}{L} t_2 = \frac{1}{L} (E t_1 - V_o t_2) \quad (4)$$

..//..

ce qui donne

$$V_o = \frac{ERT}{L} \cdot t_1 + \frac{ERT}{L} t_1 - V_o \frac{RT}{L} t_2$$

avec $T = \frac{t_2}{(t_1+t_2)}$

$$V_o (L + RT \cdot t_2) = 2 ERT \cdot t_1$$

$$V_o = \frac{2 ERT \cdot t_1}{L + RT \cdot t_2} = \frac{2 ER \frac{t_1 \cdot t_2}{t_1+t_2}}{L + R \frac{t_2^2}{t_1+t_2}}$$

On voit que V_o est fonction de E , tension ligne, et des temps de conduction et de blocage du thyristor.

Considérons la valeur du courant résiduel i_r :

$$\text{on a } i_r = \frac{E}{L} \left(t_1 - \frac{2 R \frac{t_1 t_2}{t_1+t_2}}{L + R \frac{t_2^2}{t_1+t_2}} t_2 \right)$$

Donc i_r , serait une fonction linéaire de E , mais nous avons vu à la fin du paragraphe sur l'extinction que le temps t_1 de conduction est une fonction inverse de E : $t_1 = \frac{k}{E}$

$$i_r = \frac{E}{L} \cdot \frac{k}{E} \left(1 - \frac{2 R \frac{t_2^2}{t_1+t_2}}{L + R \frac{t_2^2}{t_1+t_2}} \right)$$

Dans la paranthèse, R est très grand devant L . On peut donc négliger L , et il vient :

$$i_r = \frac{k}{L} (1 - 2)$$

i_r ne dépend donc ni de E , ni de t_1 / t_2 , en première approximation.

Ce courant i_r est le courant circulant encore dans la self primaire juste avant l'allumage du thyristor et est égal à l'amplitude de la variation d'intensité pendant t_1 : $\frac{Et_1}{L}$, moins l'amplitude de l'inten-

sité de démagnétisation $\frac{V_o}{L} t_2$

Donc, après la première période, le courant max. (ou de pointe, effectivement absorbé) est, après la fin de la deuxième conduction de Th:

$$I_{\max 2} = i_r + \frac{E.t_1}{L}$$

La démagnétisation laisse circuler, après la fin de la deuxième période, un courant

$$i_r + \frac{E.t_1}{L} - \frac{V_0.t_2}{L}, \text{ c'est-à-dire } 2 i_r$$

après le temps t_1 de la 3ème période, le courant I_{\max} atteint

$$I_{\max 3} = 2.I_r + \frac{E.t_1}{L}$$

après la démagnétisation, c'est-à-dire à la fin de la 3ème période, le courant résiduel sera de $3 I_r$, et ainsi de suite, I_r indiquant la valeur absolue du courant résiduel, c'est à dire celle que l'on mesure par rapport à l'origine. Mais le phénomène que nous allons expliquer intervient pour stabiliser le fonctionnement.

L'énergie emmagasinée dans le noyau pendant la croissance du courant est : $w = i d \phi$, où $d \phi$ est la variation du flux, et i la variation de courant. Si l'on considère la courbe d'induction d'un noyau magnétique, que nous supposons sans hystérésis (fig. 10), on constate, que lorsque i_r augmente, la variation d'intensité pendant la conduction de Th restant presque constante, l'augmentation de B et par conséquent de ϕ tend à diminuer, d'une période à la suivante, à cause de la saturation du noyau. Ceci signifie, que l'énergie stockée pendant une conduction par rapport à la précédente, diminue. Mais l'amplitude de la variation du courant de démagnétisation reste pratiquement constante, et est liée à V_0 , donc l'énergie récupérée par la capacité reste pratiquement constante. En conséquence, après un certain nombre de périodes I_{\max} atteint une valeur telle que l'énergie restituée égale l'énergie emmagasinée, c'est-à-dire que le courant résiduel i_r d'une période à l'autre tend vers 0. Il résulte de la relation (4) que

$$i_R = \frac{1}{L} (E.t_1 - V_0.t_2) = 0.$$

$$\text{d'où } E.t_1 = V_0.t_2 .$$

Autrement dit, si l'on prend une considération géométrique (fig. 11) on a les surfaces $E.t_1$ et $V_0.t_2$ qui sont égales, condition de stabilité de fonctionnement.

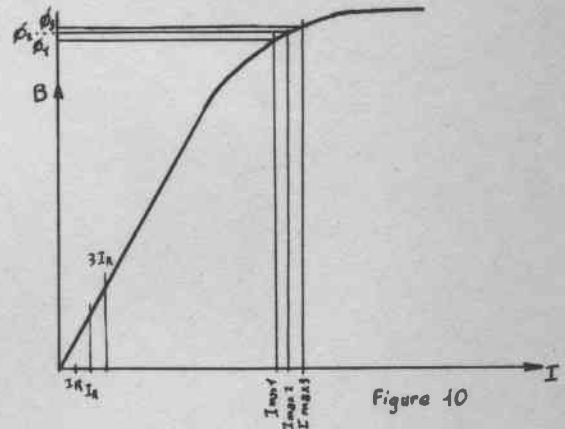


Figure 10